

RC-kodér - Návod k obsluze v3.0

Ovládání je pomocí tří tlačítek: Plus, Minus a Enter. Pomocí Plus a Minus se v základním režimu prohlížení mění zobrazená funkce. Po stisku Enter se editovaný údaj rozblíká a je možné jej měnit. Editaci ukončíme opětovným stiskem Enter. Pro omezení nechtěné editace je nutné Enter stisknout na dobu asi 1 sekundy.

Na displeji se v horním řádku zobrazuje číslo aktivního modelu a název funkce.

V druhém řádku se zobrazuje číslo kanálu a hodnota funkce.

ATV

Nastavení citlivosti ovladače. Krajiní polohy jsou omezeny hodnotami EPA-LO a EPA-HI. Rozsah 0 – 250.

SUBTRM

Nastavení neutrálu. Rozsah +/- 127.

EPA-LO

Minimální hodnota výchylky – krajiní poloha serva odpovídající kratšímu impulsu. Servo ji nikdy nepřekročí. Rozsah 0- 150. Hodnota 100 odpovídá 1,0 ms.

EPA-HI

Maximální hodnota výchylky – krajiní poloha serva odpovídající delšímu impulsu. Servo ji nikdy nepřekročí. Rozsah 0 – 150. Hodnota 100 odpovídá 2,0 ms.

REVERS

Změna smyslu výchylky. Hodnoty N – normal a R – revese.

MODEL

Změna typu modelu. Je možno volit 8 modelů. Po volbě modelu je nutné zařízení vypnout a znovu zapnout. Je to ochrana proti náhodně změně za chodu.

ALARM

Nastavení signalizace času. Je možné nastavit max. 40 minut s rozlišením 10 sec. Po dosažení předvoleného času se zobrazí na displeji blikající Al a zvukový signál.

TIMER

Měření času se zapíná a vypíná delším stiskem Enter.

Při poklesu napětí napájecí baterie na 7 V je signalizováno blikajícím nápisem BATT – LO! .

Základní technické údaje:

Počet kanálů: 6 proporcionálních

Výstupní signál: standardní PPM

Rozsah výchylek: 1500 +/- 500 us

Rozměry : 48 x 55 mm

Displej: 2x8 znaků LCD

Napájení: 9V, cca. 20 mA

Pozn.: Nastavení výchozích hodnot (smazání paměti) pro aktuální model je možné provést nastavením hodnot EpaLo a EpaHi u prvního kanálu na 0.